

メタデータ	言語: Japanese
	出版者: 室蘭工業大学
	公開日: 2014-03-04
	キーワード (Ja):
	キーワード (En):
	作成者: 齋當, 建一, 星野, 悟
	メールアドレス:
	所属:
URL	http://hdl.handle.net/10258/762

齐当建一·星野 悟

A Study on Energy Absorption of the Joint with Plastics Screw

Ken-ichi SAITO and Satoru HOSHINO

Abstract

For example, when the bolted Joint in pipe arrangement is subjected to water hammer, its energy is essentially prescribed and the force acted on the bolt is consequetly determined, depending on the condition of the joint. This means that the joints with different allowable energy could be designed even if generated external forces are equal.

In this paper, the initial tightening forces (named, "Optimum initial tightening force Fopt") under which the allowable energy in the joint have maximum value are derived for two different types of bolted joint and compared with the experimental results.

As the result, obtained conclusions are summarized as follows:

- In the range of low residral pressure on the bearing surfaces, the bolted joint with O-ring (Type2) can absorb more energy than the joint with thin clamped cylinder (Type1).
- (2) In the range that required residual pressure exceeds a certain value, Type1 is superior to Type2 in energy absorption.
- (3) Optimum initial tightening force Fopt could be predicted fairly well by use of simple calculation method proposed in this article.



ねじ締結体の強度設計においては、一般に、作用する外力が規定される場合が多く、そのよう な場合には、外力によって、ねじ締結体になされた仕事量、すなわちエネルギは問題の対象外に なっている。しかし、一例として配管系にウォータハンマのようなある限定された衝撃エネルギ が作用する場合、フランジ継手のボルトに作用する荷重は、ボルトおよび被締結体の剛性などそ の締結体の条件に依存する。言い換えれば、たとえボルトに発生する外力が同一であっても許容 エネルギの異なる締結体を設計することができる。また、ねじ締結部は構造体の中でも変形しや すい部分なので振動や衝撃を積極的に吸収する機能を考えるならば、エネルギ的な検討が重要で ある。

そのような見地に立てば、プラスチックねじは変形能が大きいことから、エネルギ吸収の大き いねじ締結体を設計し得る。そこで本研究では、プラスチックねじを用いた締結体に外力が作用

143

するときに許容し得るエネルギに注目し、このエネルギが最大となるような初期締付け力(以下、 最適締付け力と呼ぶ)について検討する。

以下では,第一にねじ締結体の接合面の分離を基準にした場合の最適締付け力を明らかにし, 第二に,接合面の面圧保持を考慮した場合の最適締付け力について検討する。最後に試験法に関 わる問題として,試験機に固有のエネルギ損失について考察を行っている。

2. 接合面の分離を基準にした場合の最適締付け力

ここでは,吸収エネルギを大きくするための方法として,被締結体がプラスチック製薄肉円筒 と 0 リングの 2 種類のねじ締結体を対象にして,接合面の分離を基準にした場合の許容エネル ギおよび最適締付け力について両者の特性を比較する。

2.1 作用するエネルギと最適締付け力

図1と図2は、本実験に用いた2つのタイプのねじ締結体を示す。ボルトはいずれもポリカー ボネート(PC)製で呼び径 M12,締付け長さ Lf=50mm とした。被締結体は、図1では PC 製の 薄肉円筒と鋼製のクロスヘッドで構成し(Type 1),図2では鋼製の円筒とOリング付きのクロ スヘッドからなる(Type 2)。Oリングのつぶしろは、JIS¹⁾で推奨される範囲の最大値(30%) とする。

エネルギはクロスヘッドを介して締 結体に伝達される。

締結体に一定のエネルギを付与する ため、図3に示す振子式の試験機²⁾を 設計,試作した,本試験機の主な仕様 を表1に示す。衝撃荷重の負荷方式は シャルピ式衝撃試験と同様にハンマの 回転によって位置エネルギを運動エネ ルギに変換するもので,設計にあたっ ては,荷重の方向が本研究と同じであ ることから,プラスチック薄板の引張 り衝撃試験として規定されている ANSI/ASTM³⁾を参考にしており,得 られる最大の衝撃速度も同規格とほぼ 同じになるようにした。

この試験機のハンドル④によってハ ンマ③の持ち上げ角度αを設定した



Fig. 1 Type1 (Joint with PC cylinder)



Fig. 2 Type2 (Joint with O-ring)

144



Fig. 3 Schematic diagram of tensile impact testing machine

Capacity of impact energy	WL=74.8 J(at $\alpha = 90^{\circ}$)
Distance from the axis of support to the point of impact	1=612 mm
Linear velocity of the point of impact	$V=3.7 \text{ m/s}(\text{at } \alpha = 90^{\circ})$
Scale reading	$\alpha = 0 \sim 90^{\circ}$

 Table
 1
 Specification of testing machine

後,フック⑤を外してハンマを回転させる。このとき,ハンマはα=0°の位置において,試験 機に固定したねじ締結体のクロスヘッドを打撃する。その結果,ボルトには引張り荷重が作用す る。初期締付け力 Foとエネルギによるボルトの追加軸力は,ロードセルによって検出する。







Fig. 4 Joint diagram for Type1



Fig. 6 Characteristic of O-ring

斉 当 建 一·星 野 悟

図4には,Type1の締付け線図を示す。ここで、ねじ締結体の接合面の分離限界に相当する エネルギ Ecr は、初期締付け力の関数として次式で表される。

$$Ecr = \frac{Fo^2}{2Kc} \left(1 + \frac{Kt}{Kc}\right) \tag{1}$$

ここで, Kt と Kc はそれぞれボルトの引張ばね定数と圧縮ばね定数を表す。また, この Ecr によっ てボルトに発生する最大軸力 Fm は次式となる。

$$Fm = Fo \left(1 + \frac{Kt}{Kc}\right) \tag{2}$$

しかし, Foが増加して Fm がボルトの耐力 Fp に達した後の限界エネルギは, ボルトの耐力に よる制約によって次式となる。

$$Ecr = \frac{Kt + Kc}{2Kt^2} \left(Fp - Fo\right)^2 \tag{3}$$

以上の結果を図7に示す。同図より、Fo=Fopt1において最大のエネルギEmax1となる。

すなわち,最適締付け力 Fopt 1 で締付けると,許容し得るエネルギは最大となり,このときのボルト軸力はちょうど耐力に等しくなる。なお,Fopt 1 では許容される外力も最大となる。

図5は、Type2の場合の締付け線 図を示す。ここでは、鋼製の被締付け 円筒を剛体に近似する。FcrとFoの 関係は、FoがOリングのつぶししろ を圧縮するに要する力PrとFopt2に よって区分される3つの範囲によって 異なるので、ここでは最適締付け力に 関係する範囲(Pr<Fo<Fopt2)の EcrとFmのみを示す。

$$Ecr = \frac{1}{2} \delta r \{2Fo + (Kt - Kr)\delta r\} \quad (4)$$

$$Fm = Kt \delta r + Fo \tag{5}$$

ここで, Kr, δr はそれぞれ O リン グの圧縮ばね定数とつぶししろを表 す。また, Kr は図 6 に示すように, O リングの圧縮荷重-変位線図から求 める。すなわち, ねじ締結体のエネル



Fig. 7 Comparison of Fopt and Ecr between two types of joint

146

ギの吸収は、Oリングの圧縮力が除荷される過程で行われるので、同図の除荷側の曲線を用いて これを直線で近似する。得られた計算結果を図7に示す。

2.2 実験による検討

ここでは、上述の計算値に対応して、接合面の分離を基準としたときの Ecr を実験により求め、 これを計算結果と比較する。

Type 1 の場合は被締結円筒の両端の接合面にアルミ箔を貼り両者の間は導通状態にしておく。 したがって,締付けて接合面が接触しているときは,ハウジングとクロスヘッドの間は導通して いるが,外力が作用して少なくともどちらか一方の接合面が分離すれば,絶縁状態となり分離が 判定される。

Type 2 の場合は、このような方法を使えないので、外力によるボルト頭部の伸びを非接触型 変位測定器によって検出し、この伸びが 0 リングのつぶししろに達した場合を接合面の分離と 判定する。

以上の方法によって求めた各初期締付け力における分離限界エネルギ Ecr と最大軸力 Fm を図 7に示す。両タイプとも、実験で得られた Ecr は計算値より大きいが、これは実験で設定した エネルギの一部が試験機本体の振動による損失となること、また Type 2 については、Kr を直線 近似したことによる過小評価が考えられる。しかし、Fopt に関しては計算値と良く一致している。 この結果より、Type 2 は Type 1 に比べて大きなエネルギを吸収することが可能であり、またプ ラスチック製の薄肉円筒を圧縮した場合のように挫屈を考慮する必要がないなどの点で有利とい える。さらに、最適締付け力からのずれに対し Emax からの減少率が小さいという利点がある。 しかし、Type 2 ではボルトに追加される軸力が大きいので、衝撃エネルギが繰返し作用する場 合には、ボルトの疲労強度の点からの特性把握や O リングのつぶししろの調整によってボルト に作用する応力振幅をある限度に抑える必要がある。

3. 接合面の面圧保持を考慮した場合の最適締付け力

ねじ締結体の設計条件を接合面の面圧という点からみると,先に述べた接合面分離を設計の限 界として十分な場合ばかりではなく,たとえ衝撃エネルギが作用しても接合面にはある一定の残 留圧縮力を確保しなければならない締結体も多い。

図8は,残留圧縮力Frを確保することによる許容エネルギの減少を定性的に示す。すなわち, Frを確保することによって,Type1ではEmax($\triangle ABC$)から,Type2ではEmax($\square ABCD$) からそれぞれハッチングで示す面積に減少する。図9にはこれら2つの締結タイプについて, FrによるEcrの変化を示す。同図から,Type2のEcrはFrと共に急激に減少し,Frが0.4kN を越えると許容エネルギは逆転する。

したがって,残留圧縮力 Fr をある一定値以上(この例では0.4kN 以上)必要とするねじ締結

斉 当 建 一·星 野 悟



Fig. 8 The decrease in critical energy Ecr by residual compression Fr



体では, Type 1 の方が有利となる。そこで,以下では Type 1 の形式の締結体に注目して,被締 結体のばね定数と接合面の残留圧縮力を考慮した場合の,最適締付け力とそのときの最大吸収エ ネルギを明らかにする。

3.1 作用するエネルギと最適締付け力

図10にねじ締結体の締付け線図を示す。ここでねじ締結体の接合面の分離限界(同図の点C) を基準にした場合の最適締付け力は Fopt で示され,このときに締結体は接合面分離までのエネ ルギ($\triangle ABC$)が最大値 Emax となる。しかし,締結体に衝撃エネルギが作用しても接合面にあ る一定の圧縮力 Fr($=\lambda$ Fo)を残した状態で最大の吸収エネルギを許容するためには,初期締 付け力を同図の Fo にすることが必要で,結果として吸収エネルギは $\triangle A'BC'$ となり,Fopt で締 付けた場合に比べて減少する。これらの関係は次式となる。

$$Fo = \frac{Fp}{1 + (Kt/Kc)(1 - \lambda)} \tag{6}$$

$$Ecr = \frac{(1-\lambda)^{2}(Kt+Kc)Fp^{2}}{2[Kc+Kt(1-\lambda)]^{2}}$$
(7)

ここで, λ は初期締付け力の残留率, Fp はボルトの耐力に相当する軸力, Kt と Kc はそれぞれ ボルトと被締結体のばね定数を表す。

なお、式(6)と(7)で $\lambda = 0$ の場合が、接合面の分離を基準にした最適締付け力 Fopt と最大の吸収エネルギ Emax を表す。

3.2 ねじ締結体と実験方法

実験に使用するねじ締結体は図11に示すもので、Fopt と Emax に及ぼす Kc の影響を調べるため、Kc の異なる3種類とする。ここで、Kc はワイヤカット放電加工によって製作されたループ



Fig. 11 Three models of bolted joint

型の板ばねの個数によって変化させる。同図の Model 1 は、板ばね 1 個の場合で、このときのば ね定数はプラスチック平板を締付けた場合のばね定数にほぼ等しく、この板ばねにひずみケージ を貼って残留圧縮力の変動を測定する。また、板ばねが 2 個と 3 個の場合(Model 2 と Model 3) のばね定数は、Model 1 の場合の約1/2と1/3となり、Model 3 は先に述べた Type 1 のばね定数に ほぼ一致する。また、ボルトは M12のポリカーボネート製で、締付け長さ Lf=60mm で一定とし た。実験は、2.1で述べた方法と同様に振子式の試験機を用いる。

3.3 正味エネルギの推定

図12には、一定のエネルギが作用したときの、ボルト軸力と板ばねの荷重変化を示す。同図(a) は板ばねの圧縮力 Fr が残留している場合で、同図(b)は設定エネルギが大きいため、接合面が分



Fig. 12 Examples of experiment

離した場合(Fr=0)を示す。図13は、3つの締結体について初期締付け力を一定にしてエネ ルギレベルを変えた試験を行うことにより、ハンマの公称エネルギ Eo と残留率λの関係を求め たものである(○印)。また同図には、式(2)で求めた結果を実線で示す。これらの比較から、実 験結果のエネルギは大きめとなる。これは、試験機から与える公称エネルギ Eo のうちかなりの 部分が損失エネルギとして散逸しているためとみられる。

そこで、実際にねじ締結体に吸収される正味エネルギ En を、実験で測定された量(図10の Fr, Fm, ♂m)を用いて求めると、同図の●印のようになり計算値と良く一致する。このことから、 公称エネルギ Eo のうち40~60%程度は板ばねとスペーサ間の摩擦損失およびハンマがクロス ヘッドを打撃する際にねじ締結体以外に消散するエネルギと考えられる。

3.4 Kc による Fopt および Emax の 変化

図14には、 $\lambda = 0$ の場合について Kc による Ecr の変化を示す。Kc およ び Fo を小さくすることにより、Ecr を大きくすることができ、Model 3 は Model 1 に比べて約 2 倍のエネルギを 吸収できる。

図15には, Model 3 の場合について λ による Ecr の変化を示す。 λ を大 きくとりたい場合には, Fopt を大き くする必要があるが, Ecr は $\lambda = 0$ の 場合に比べて減少している。さらに図 14と15より,同じ吸収エネルギを必要 とする場合には, Kc の小さい方が λ を大きく確保できるので,接合面の面 圧保持という点からは, Kc の小さい 方が有利といえる。

4.結 言

ねじ締結体の設計基準として,エネ ルギ吸収という点からみた場合の最適 締付け力について検討した結果は以下 のように要約される。

(1) 被締結体にOリングを介在させたねじ締結体(Type 2)は、接合面に必要な面圧が低い範囲で、大きなエネルギを吸収することができる。



- (2) エネルギ吸収能は、残留面圧のある一定値を限界にして、Type1の方が有利になる。
- (3) 両タイプの最適締付け力は、ここで提案した簡易な計算方法によってかなり精度の良い予測 が可能である。
- (4) ねじ締結体に入力される正味のエネルギは、エネルギ授受の過程における損失を考慮するこ

斉 当 建 一·星 野 悟

とが必要であり、この問題は個々の対象に即して評価しなければならない。

文 献

- 1)JIS B2401-1977:O リング解説
- 2) 斉当, 星野, 井上: プラスチックボルトの引張衝撃試験法に関する研究, 精密工学会誌, 53, 6(1987) 885.
- 3) ANSI/ASTM D 1822-68(1973): Standard Test Method for Tensile-Impact Energy to Break Plastics and Electrical Insulating Materials.