

環状グラフィルタの微粒子捕集特性

メタデータ	言語: jpn			
	出版者: 室蘭工業大学			
	公開日: 2007-05-23			
	キーワード (Ja):			
	キーワード (En): dust collection, granular bed, moving			
	bed, collection efficiency, re-entrainment			
	作成者: 高橋, 洋志, 河合, 秀樹, 千葉, 誠一			
	メールアドレス:			
	所属:			
URL	http://hdl.handle.net/10258/79			



環状グラフィルタの微粒子捕集特性

その他(別言語等)	Particle Deposition Characteristics in Annulus
のタイトル	Granular Filter Beds
著者	高橋 洋志,河合 秀樹,千葉 誠一
雑誌名	室蘭工業大学紀要
巻	53
ページ	7-13
発行年	2003-11
URL	http://hdl.handle.net/10258/79

環状グラフィルタの微粒子捕集特性

高橋 洋志*1、河合 秀樹*1、千葉 誠一*2

Particle Deposition Characteristics in Annulus Granular Filter Beds

Hiroshi Takahashi, Hideki Kawai and Seiichi Chiba

(論文受理日 平成 15 年 8 月 29 日)

Abstract

The dust collection efficiency of annular, granular-bed filters is studied for high concentration dust removal in comparison with rectangular typed filter. The fly ash is removed under constant filtration rate using fixed and moving beds consisting of spherical solid. The overall collection efficiency drops as dust load increases, mainly due to re-entrainment of the capture dust by drag force of gas. A model proposed previously to describe the dust collection process taking the fluid drag acting on dust particle contacting with spherical medium into account, is applied to the annular filter. The distribution of local amount of deposited dust and overall collection efficiency are predicted. The model is effective to explain the decrease of collection efficiency and the increase of pressure loss with dust load increase in annular filter, too. It predicts that annular bed surpasses rectangular bed in filtration performance.

Key words: Dust collection, Granular bed, Moving bed, Collection Efficiency, Re-entrainment

1 はじめに

直交流式立型移動層は大容量のガス処理が可能で、 しかも濾材である粒子充填層の幅を短く取ってガス圧 力損失を低く抑える事が出来るなどの利点から排ガス 処理技術^{1,2)}や脱塵装置^{3,4)}として開発された。形式は Fig.1 に示すように、多孔板或いはルーバ型パネル内を 濾材粒子が重力により降下し、これに含塵ガスが直交 接触して連続集塵が行われるタイプで、操作上固定層 に比べてダスト閉塞の少ない装置である。

一方、近年石炭利用技術の一つとして高温石炭燃焼 ガス集塵技術が取り上げられている。PFBC(加圧流動 層燃焼装置)燃焼ガス(850~900)には石炭灰や炉内 脱硫剤としての石灰石が粉化した粒子がダストとして 混在する。これらの高温含塵ガスのダスト除去に優れ *1 機械システム工学科

*2 博士前期課程機械システム工学専攻



Fig,1 Parallel panel filter

たものとして、セラミックフィルターが実用化されて いるがいくつかの問題を抱えているのが現状のようで ある。この状況をクリアする方法として、セラミック 製二重円筒容器の環状部にセラミック濾材粒子を充填 し、移動層を形成して連続的にダスト除去を行う方式



Fig.2 Ring filter

(リングフィルター、環状フィルター)が提案されている。 リングフィルターは模式的には Fig.2 のように示され る。耐熱,耐圧性に優れたこのフィルターはダイオキ シンの再合成の触媒となる飛灰を焼却炉出口で高温の まま、ダイオキシン再合成が起こらない温度で連続除 去する装置としての展開も期待できる。

移動層式リングフィルターは、気固接触方式からは 直交流式となる。しかし、気体の流れが放射状であり 流速が次第に減速することから、集塵に及ぼす気流の 影響は平行パネル型フィルターとは異なることが予想 できる。ここでは最初に直交流集塵の基礎となる通常 の平行パネル型移動層における濾材流れと集塵特性を、 次いでリングフィルターの集塵特性を記述する。連続 操作型のリングフィルターの集塵特性を記述する。連続 特性を調べ、設計理論を確率することが重要である。 集塵効率と圧力損失の理論予測を試み実験結果と比較, 検討した結果についても記述する。

2平行パネル型直交流式移動層の濾材流れと集塵効率

平行パネル型の直交流移動層の集塵特性についての 実験結果⁵⁾を示す。用いた装置は幅(フィルター部長さ) が 2.5cmまたは 5cm、奥行き 10cmの垂直角筒内を濾 材粒子が重力で降下し、これが高さ17cm、奥行き 10cm の断面を持った風洞と直交している。直交部の含塵ガ ス流入部と流出部では 20 メッシュの金網で粒子を保 持している。濾材は粒子径 1mmのガラス球で供試ダス トはフライアッシュ(平均粒子径 5µm)である。ダスト 濃度は等速吸引の濾過捕集法で測定し、フィルター部 のガス圧力損失 pも計測している。Fig.3 にガス空塔速度u_f=0.6m/s、Fig.4 にu_f=1m/sの場合の結 果を示す。集塵効率は次式で定義される総括効率であ る。

(or E_T)=(C_{in} - C_{out})/ C_{in} (1)



Fig.3 Changes of collection efficiency and pressure drop with dust loading

C_{in}は入り口側ダスト濃度、C_{out}は出口側ダスト濃度であ る。u_f=0.6m/sの場合は粉塵負荷m {=(入りロダスト濃 度)×(ガス空搭速度)×(時間)}によらず約 95%以上 の高い集塵効率を維持しており、しかも層幅の影響が 見られない。少なくともL=2.5cm以下の層幅でほとんど 集塵は完了している事を意味している。



Fig.4 Changes of collection efficiency and pressure drop with dust loading

u_r=1m/sの場合、L=5cmでは の低下と時間的変動が見 られ、L=2.5cmにおいては の極端な低下と変動、さ らに圧力損失 pの周期的な小さな変動が示されてい る。これらの結果を、集塵と同時に観察した濾材粒子 のフローパターン(Fig.5、模式図)から考察する。 フローパターンは着色粒子をトレーサーとして所定の 個所に水平に挿入し、降下に伴うその変化の模様から 求めた。粒子の流れは、押し出し流れ領域()、速度 遅れ領域()、擬停滞領域()、空洞領域()から構



Fig.5 Solid flow pattern under loading

成されることがわかった。u_f=0.6m/sの時は押出し流れ 領域()と速度遅れ領域()のみから構成され、ガス 入り口側では流体抗力が壁摩擦を減少させ、一方、ガ ス出口側では壁摩擦を増大させるのでフローパターン は非対称となっている。領域 (ピストンフロー=押 し出し流れ)では濾材粒子間の相対運動が無いので捕 捉ダストへの外乱は少なく、従って集塵上好ましい領 域である。これが、Fig.3 のように高い集塵効率が得 られた原因と考えられる。ところが、ガス速度が大き いu_r=1m/sの場合は図に示すように、ガス入り口側で空 洞が発生すると同時に流体出口側壁面に接する粒子の 降下運動が停止し、その近傍の速度の極めて遅い擬停 滞域と合わせて領域 を形成するにいたる。L=2.5cm の時は空洞発生のために有効濾過帯の幅が最大約50% 減少しており、しかも領域が消滅している事から Fig.4 に示すように集塵効率の大幅な低下が生じたも のと考えられる。L=5cmでは空洞幅を差し引いても領域

が存在するため比較的高い効率が確保されたものと 考える事が出来る。Fig.5 の の変動は領域 の存在 によるものと考えられる。この領域は固定層と類似の 挙動を示し、濾材間隙の捕捉ダスト量がある限界に達 した時、ダストの再飛散が発生して が減少し、再び 捕捉が始まって が上昇する機構が考えられるからで ある。圧力の周期的変動は空洞の形成と崩壊に対応し ていた。

空洞と擬停滞域の発生条件⁶⁰が安定な集塵操作の限 界条件の一つを与える。空洞が発生しても、濾過領域 が領域内に納まるほどパネル幅が広いならば集塵効 率の低下は抑えられるであろうが、一方では圧力損失 の増大やこれに伴う領域の拡大もみ込まなければな らない。

3リングフィルターの特性



Fig.6 Ring filter construction

平行パネル式との唯一の差異は排出側に向かうにつれ て濾過断面積が大きくなる事である。断面積の増加と これに伴うガス流速の低下により、単位断面積当た りの内部粉塵負荷が低下すると同時に、ガス排出側 の流体抗力の減少により壁面摩擦力が減じるため、擬 停滞域の形成を緩和できる事、が特徴である。

実験は大型(移動層、固定層両用)と小型(固定層) の2種類を用意して行った。

フィルターサイズ (カッコ内は小型): 内筒外径 11cm(5.1cm)、外筒内径 23.5cm(10.9cm)、環状部スパ ン 6.25cm(2.9cm)、高さ 20cm(20cm)である。両筒壁 には直径 2mm(3mm)の円孔がピッチ 8mmの正四角形 配置で開けられており、さらに目開き 1.6mmの金網を 粒子と接触する壁側に張ってある。濾材は粒子径 2mm,3mmのガラス球、ダストは平均粒子径5µmのフ ライアッシュであり、入り口でのダスト濃度は(0.4~ 1.2) × 10⁻³ kg/m³である。濾材粒子のフローパターンは 着色トレーサー粒子を用い、清浄ガスを通気した条件 で観察した。即ち、環状部を透明仕切り板で2分割し、 直交部上部(片側)に着色とレーサーを水平に設置した 後、ガスと粒子の供給を続け、トレーサーが所定の位 置まで降下した時点で操作を停止し、2 分割の一方の 粒子を抜き出して、透明仕切り板を透してフローパタ ーンを観察した。集塵実験条件は以下のようである。

濾剤降下速度(移動層)

u_s = 0.5~2.0 cm/min (直交部平均滞留時

間 10~40min)

u _f [m/s]		
0.4	0.6	0.8
0.19	0.28	0.37
	u _f [m/s] 0.4 0.19	u _f [m/s] 0.4 0.6 0.19 0.28

環状部ガス排出側流速は(内筒直径)/(外筒直径)だけ減

少する。

3.1 濾材流動

局所粒子降下速度u_sを平均速度u_{s、AVE}で除した無次元 化速度u_s/u_{s、AVE}の半径方向分布をFig.7(炉材粒子は 3mm)に示した。rは内筒からの距離である。



Fig.7 Solid-velocity profiles

Fig.7 よりu_s/ u_{s. AVE}は粒子の降下速度に依存しない事、 言い換えると、せん断速度は実速度u_sに比例すること がわかる。リングフィルターでも内筒壁と外筒壁で、 Fig.5 に示したのと同様の速度遅れ、即ち流体抗力に 起因する摩擦抵抗の違いが現れている。本装置では壁 表面に張った金網の影響が大きく、外筒壁面で粒子降 下が阻害された(降下速度 0)。これによりFig.5 の領 域 が拡大されたきらいがある。設計上、壁面の性状 が重要な因子となる事が示唆される。粒子径を小さく すると流体抗力のフローパターンに与える効果はより 顕著になった。

3.2 集塵効率

Fig.8 に大型装置、固定層の集塵効率Ebを示す。Ebは リング壁面における集塵効率を除いた正味の粒子層の 集塵効率である⁷⁾。粉塵負荷 3kg/m² (流速 0.4m/sで約 2 時間) の範囲では集塵効率はほぼ 95%程度を保ち、 また各条件での集塵効率の差は、このガス速度、濾材 径の範囲ではあまり見られない。粒子径 2mmの方が若 干高い効率を示しているが、充填層内での流れの屈曲 回数(粒子とダストの衝突回数に比例)と幾何学上 の列数(リングの幅を粒子径で割った値)が多いため と考えられる。充填層内部では、集塵に伴い充填層に ダストが堆積し、集塵能力の限界となると破過が起り、 破過帯は層の前面から徐々に層後方へと移動する。大 型フィルターでは層幅が6 cm と広いため、この粉塵負 荷(集塵時間)の範囲では破過帯はフィルター出口ま まで達せず、したがって集塵効率の低下が起こらなか ったたものと考えられる。



Fig.8 Collection efficiency in large scale fixed bed filter



Fig.9 Collection efficiency and pressure drop in small scale fixed bed ring filter

Fig.9 は小型フィルター(層幅 3cm)の固定層実験の結

果である。粉塵負荷の増加に伴い集塵効率は低下し、 空塔速度、濾材粒子径が大きいほど低い値を示してい る。ガス速度が大きいほど慣性捕集によるダストの付 着の機会は多くなるが、ガスの流体抗力による再飛散 も起こりやすい。本実験はこの再飛散が支配的である ことを示している。粒子径の効果についてはすでに述 べてある(屈曲回数と幾何学上の列数)。圧力損失の挙 動はutin=0.4m/sの時だけ他と異なっている。後で考察 するように集塵の早い段階で異なる集塵機構に移行し たことが考えられる。Fig.10 に大型リングフィルター を用いた移動層集塵結果の一例を示す。記号はFig.8 と 同じである。trは実時間をフィルター内滞留時間で除し た無次元化時間である。集塵効率はFig.8 の固定



Fig.10 Dust collection by large scale moving bed ring filter, $u_s=1cm/sec$

層の場合よりも若干低下し、濾材径de=2mmで約 90~95%、de=3mmで約80~90%で、しかも図に見ら れるようにばらつきも大きくなった。これは、フィル ター出口側のせん断領域による捕集ダストの機械的剥 離(強制的剥離で粒子降下速度が大きいほど大となる) の影響と考えられた。

4 理論的検討

平行平板型固定層に対して提案されたダストの捕 集・再飛散を考慮した集塵モデル⁷⁾(機械的剥離は考慮 されていない)をリングフィルターに拡張して、性能 評価を理論的に行うことを試みた⁸⁾。Fig.11 に小型フ ィルター、Fig.12 に大型フィルターの結果を示す。入 り口流速が0.4m/sの場合は粉塵負荷が約6まで破過が 起こらないことが理論的に示されている。実験結果と は若干の差異があるが、集塵上限時間の推定には有効 と考えられる。u_{fin}=0.6, 0.8m/sの条件では効率がすぐ に低下して集塵操作が行えないことも示している。フ ィルター正味の圧力損失 Pbはフィルタ内ダスト堆積 量Waに対しプロットされている。集塵初期において





Fig.11 Theoretical collection efficiency and pressure drop in small scale fixed bed ring filter

は理論と測定値の一致は良いがダスト堆積量の増加と 共に両者の不一致は増大している。これは集塵機構の 変化、即ちダスト堆積量増大に伴いガスは球の間隙を 通過して捕捉されるのではなく、ダスト層内の円管状 流路内で捕捉されるようになるためと推測される。 dc=3mmmの場合も全く同様の結果が得られた。なお, 圧力損失はErugun式をリング充填層に拡張した次式 から計算した。

$$\frac{\Delta P_b}{L} = a \frac{\ell n \lambda}{\lambda - 1} u_{fin} + b \frac{1}{\lambda} u_{fin}^2 \qquad (2)$$

$$a = 150 \frac{(1 - \varepsilon)^2}{\varepsilon^3} \frac{\mu}{d_c^2} , \quad b = 1.75 \frac{1 - \varepsilon}{\varepsilon^3} \frac{\rho}{d_c}$$

$$\lambda = r_{out} / r_{in} , \quad L = r_{out} - r_{in}$$

ここで r_{out} , r_{in} はリングの外径と内径、 u_{fin} はガス流 入空搭速度、 は空間率。 d_c は濾材粒子径、 μ , は 空気の粘度と密度である。上式において空間率 もま たダスト堆積量と共に変化するようなモデルになって いる。大型フィルタ(Fig.12、実験値はFig.8と同じ) ではm 3以下では理論集塵効率=1であり、この範囲 で実験結果と比較できる。さらに集塵を続けた場合の 効率変化の理論線を破線で示した。やがては破過が起



Fig.12 Theoretical result for large scale fixed bed filter

こるが、u_{fin}=0.4 m/sの場合はm 18、即ち約 12 時間 の操作が可能であることが推定されている。

Fig.13にフィルター内の空間率分布の粉塵負荷mに よる推移を示す。見かけの空間率 a は捕捉粒子が濾 材粒子状に一様に分布するものとして見積もった,捕 捉粒子を除いた充填層空間率である。図の上段にはガ ス速度が入り口から出口に向かって減少することを数 値で示している。初期空間率0.382からの空間率の減 少はダストの補足によるためである。mの増加に伴い フィルター入り口側から順にダスト付着が進んでいる のがわかる。入り口空搭速度の増加に伴いダストがフ ィルター後方へ飛散するため、空間率分布はプロード に,即ちより均一に分布することが示されている。

Fig.14 に矩形(平行パネル型)と環状(リング型) 充填層の比較を理論的に行った。矩形装置は集塵に適 さないにもかかわらず環状とすることにより m 6 ま で操作できることが示されている。矩形型に環状型と 同じ性能を持たせるには層幅を大きくしなければなら ないことも示されている(破線)。フィルタ内空間率分 布も捕集効率と対応してそれぞれの特徴を示している。

5 おわりに

粒子充填層を利用した固定層型集塵機は操作条件 (濾材粒子径、ガス流速)を適切に選ぶと極めて高い 集塵効率が得られることを示した。特にリング型は従 来型の集塵機で扱えない高圧雰囲気の集塵操作に期待 できる。一方、連続集塵操作を可能にする移動層型集 塵機では、効率を低下させる要因として直交流集塵の 宿命?である粒子せん断に基づく捕捉粒子の機械的剥 離と再飛散或いは空洞の発生による有効集塵長さの減 少が関与する。この回避には低ガス流速、低濾材降下



Fig.13 Profiles of void fraction in a fixed bed filter

速度の操作が要求される。このような状況の下でも リング型とすることにより操作可能条件が広がるこ とを示した。







使用記号

- C_i =ダスト入口濃度[kg/m³]
- C。 =ダスト出口濃度[kg/m³]
- d。 =濾材粒子径[mm]
- E_b =充填層の正味の集塵効率[-]
- L =フィルター長さ[m]
- m =u_fC_it、粉塵負荷[kg/m²]
- p_b =フィルター部圧力損失[kPa]
- r =内筒中心からの距離[m]

- R =外筒半径(r_{out}) [m]
- t =集塵時間[s]
- *ī* =ろ過部分の平均滞留時間[s]
- u_f =ガス空塔速度[m/s]
- u_s =粒子降下速度[m/s]
- u_{s,ABE} =平均粒子降下速度[m/s]
 - , E_T =総括集塵効率

参考文献

- 伊東速水、永井千秋、井出義弘、守岡修一:化学工学協 会第20回秋季大会講演要旨集、SB109(1987),化学工学シ ンポジウムシリーズ15「移動層技術の現状と新展開」、68 (1988)化学工学協会
- 2) 小室武勇、嵐 紀夫、西村 士、上野 務:化学工学シンポジウムシリーズ 15「移動層技術の現状と新展開、62 (1988)化学工学協会
- 3) 亀井健治、和泉憲明、森 高志、草田省三:化学工学協 会第19回秋季大会講演要旨集、SK205(1986)
- 4) 小浜弘幸、村田博之、水上俊一、若林 稔:化学工学協 会第20回秋季大会講演要旨集、SB105(1987)化学工学 シンポジウムシリーズ15「移動層技術の現状と新展開」。
 90(1988)化学工学協会
- 5) 木村 薫、竹内孝男、高橋洋志:化学工学会第23回秋季 大会講演要旨集、SO306(1990)

6)高橋洋志、竹内孝男:化学工学論文集、15巻、5号、1011 (1989)

- 7) 木村 薫、高橋洋志:化学工学論文集、22巻、4号、756 (1996)
- 8) 千葉誠一:室蘭工業大学機械システム工学専攻修士論文 (2002)